

## Suitable drug structure prediction with Opposition-Based Differential Evolution

M. Koohimoghadam<sup>1</sup>, A. Torkaman-Rahmani<sup>2\*</sup>

<sup>1</sup> M.Sc Student, Department of Computer Engineering, Iran University of Science and Technology

m\_koohi\_m@comp.iust.ac.ir

<sup>2</sup> Assistant Professor, Department of Computer Engineering, Iran University of Science and Technology

rahmani@iust.ac.ir

---

### Abstract

Discovery of new drugs and study of their side effects has been an important research field in recent years. Because of direct effect of the pharmaceutical products on human health usually the drug design projects are challenging and technically demanding.

The incorporation of computer simulations into drug design projects is one of the best ways to optimize drugs' potency. In this approach, researchers try to find the best interaction between protein structure and drug in a virtual environment; this procedure is called "molecular docking". The molecular docking problem can be considered as a search problem. The search space in this problem is defined with all possible protein-ligand interactions and the best interaction is the solution of problem.

In this paper, a new approach for finding the best interaction is proposed. The proposed method is based on opposition based differential evolution algorithm. Also the proposed method is enhanced by a local search algorithm and a pseudo-elitism operator. Like other metaheuristic algorithms, our method uses a population of possible solution and AutoDock scoring function is used to evaluate each vector in the population. Six different protein-ligand complexes are used to verify the efficiency of the proposed algorithm. The experimental results show that the proposed algorithm is more robust and reliable than other algorithms such as simulated annealing and Lamarckian genetic algorithm.

**Keywords:** Drug, receptor, molecular docking, differential evolution algorithm, scori

---

\* Corresponding author

Address: Adel Torkaman-Rahmani, Department of Computer Engineering, Iran University of Science and Technology, Tehran, Iran

Tel: +98 21 73225324

Fax: +98 21 73225324

E-mail: rahmani@aust.ac.ir

## پیش‌بینی ساختار مناسب دارو با استفاده از الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه‌ی مخالف

محمد کوهی مقدم<sup>۱</sup>، عادل ترکمان رحمانی<sup>\*۲</sup>

<sup>۱</sup> دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی کامپیوتر گرایش هوش مصنوعی و رباتیک-دانشگاه علم و صنعت ایران

m\_koohi\_m@comp.iust.ac.ir

<sup>۲</sup> استادیار دانشکده مهندسی کامپیوتر-دانشگاه علم و صنعت ایران

rahmani@iust.ac.ir

### چکیده

کشف داروهای جدید و بررسی اثرات جانبی آن‌ها یکی از زمینه‌های مهم پژوهشی است که دانشمندان داروساز در آن به فعالیت مشغولند. به دلیل اثرِ مستقیم محصولات دارویی بر سلامت انسان‌ها، تحقیقات داروسازی از حساسیت بالایی برخوردار بوده و رسیدن به جوابی مطلوب در این تحقیقات اغلب زمان زیادی احتیاج خواهدداشت. پیش‌بینی ساختار دارو به کمک نرم‌افزارهای شبیه‌سازی، راهکاری است که در سال‌های اخیر مورد توجه محققین داروسازی بوده‌است. در این مسئله دانشمندان به دنبال یافتن بهترین برهم‌کنش بین ساختار دارو و گیرنده می‌باشند. این مسئله در منابع علمی با نام پهلوگیری مولکولی شناخته می‌شود و می‌توان آنرا به عنوان یک مسئله جستجو در نظر گرفت که فضای جستجو در آن حالت‌های مختلف برهم‌کنش دارو و گیرنده می‌باشد. هدف نهایی از حل این مسئله انتخاب بهترین برهم‌کنش از میان این فضای جستجو است.

در این مقاله از الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه مقابله برای یافتن بهترین حالت برهم‌کنش دارو و گیرنده استفاده شده‌است. برای بهبود نتایج، الگوریتم مذکور با یک روش جستجوی محلی و یک عملگر نخبه‌گرا تلفیق شده‌است. الگوریتم ارائه شده، مانند دیگر الگوریتم‌های فرآکتشافی یک الگوریتم تکرار شونده می‌باشد که به کمک جمعیتی از بردارهای جواب سعی در یافتن بهترین برهم‌کنش دارد. همچنین تابع ارزیاب استفاده شده در این پژوهش تابع ارزیاب AutoDock می‌باشد.

برای ارزیابی الگوریتم پیشنهادی شش ساختار متفاوت گیرنده-دارو استفاده شده‌است. نتایج حاصل از پیش‌بینی ساختار دارو برای هر یک از این شش گیرنده با نتایج الگوریتم ژنتیک لامارکی و الگوریتم سردسازی شبیه‌سازی شده و الگوریتم تکامل تفاضلی معمولی مقایسه شده‌است. بر اساس نتایج الگوریتم ارائه شده نسبت به الگوریتم‌های دیگر از عملکرد بهتری برخوردار است.

کلیدواژگان: دارو، گیرنده، پهلوگیری مولکولی، الگوریتم تکامل تفاضلی، تابع امتیازدهی.

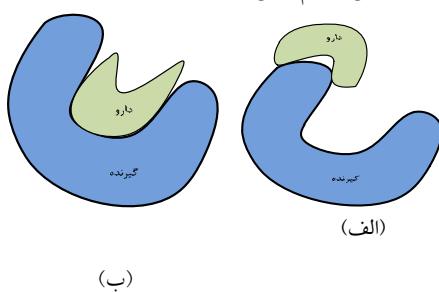
### عهده‌دار مکاتبات

نشانی: تهران، نارمک، دانشگاه علم و صنعت ایران، دانشکده مهندسی کامپیوتر، کد پستی: ۱۶۸۴۶-۱۳۱۱۴

تلفن: ۰۲۱۷۳۲۲۵۳۲۴، دورنگار: ۰۲۱۷۳۲۲۵۳۲۴، پیام نگار: rahmani@iust.ac.ir

## ۱- مقدمه

مجازی سعی در شیوه‌سازی آزمایش‌های تجربی دارند.<sup>۳</sup> دارو ساختار شیمیابی است که اغلب بر روی گیرنده<sup>۴</sup> بیولوژیکی خاص می‌نشیند. اغلب گیرنده‌های دارویی از نوع پروتئین‌ها هستند. اتصال دارو به پروتئینی خاص سبب ایجاد تغییراتی دلخواه در سازوکار آن پروتئین و در نتیجه تغییرات بیولوژیکی در بدنه موجود زنده می‌شود. میزان کارایی دارو و اثری که از خود نشان می‌دهد تا حد زیادی به نحوه برهم‌کنش گیرنده و دارو مربوط می‌شود. از این‌رو دانشمندان داروساز، همواره در تلاش‌اند تا ساختار دارو را به گونه‌ای طراحی کنند که در محلی مناسب بر روی گیرنده پهلو گیرد [۳]. در منابع علمی به فرآیند اتصال یک مولکول کوچک<sup>۵</sup> به گیرنده، پهلو گیری مولکولی<sup>۶</sup> اطلاق می‌شود. همچنین اصطلاح لیگاند<sup>۷</sup> به انواع مختلف مولکول‌های کوچکی اطلاق می‌شود که به گیرنده متصل می‌شوند [۴]. برای نمونه در شکل (۱) دو برهم‌کنش متفاوت برای مولکول دارو و گیرنده نمایش داده شده‌است. در این شکل، برهم‌کنش (ب) در حالت بهتری از برهم‌کنش (الف) قرار دارد از این‌رو ترکیب (ب) از پایداری بیشتری برخوردار خواهد بود. در گذشته حل مسئله‌ی پهلو گیری مولکولی و یافتن بهترین برهم‌کنش گیرنده‌دارو به صورت آزمایش و خطأ صورت می‌گرفت. در این فرآیند زمان‌بر، دانشمندان در موقعیت‌های متفاوتی از گیرنده، ساختارهای متفاوتی از دارو را می‌آزمودند تا در نهایت به بهترین برهم‌کنش دست یابند.



شکل ۱-دو برهم‌کنش متفاوت مولکول فرضی دارو و گیرنده

استفاده از روش‌های آزمون و خطأ در طراحی دارو سبب می‌شد تا انجام برخی از پژوهش‌های طراحی دارو ۱۲ تا ۱۶

امروزه یکی از مهمترین زمینه‌های تحقیقاتی، مطالعه پیرامون ساخت داروهای جدید می‌باشد. نتایج حاصل از تحقیقاتی که در این زمینه انجام می‌شود تاثیر مستقیمی بر میزان سلامت جامعه خواهد داشت، به طوریکه دانشمندان داروساز همواره در تلاش‌اند تا ترکیبات دارویی با کمترین اثرات جانبی بر روی بیماران را شناسایی کنند. نقش مهمی که دارو بر سلامت بشر دارد سبب شده‌است تا صنعت داروسازی یکی کلیدی‌ترین صنایع در دنیا امروز به شمار آید و شرکت‌های تولید کننده دارو همواره در پی یافتن روش‌هایی باشند تا محصولات خود را با کیفیت بهتر و در زمان کمتر به بازار عرضه کنند.

از سویی دیگر با پیشرفت علوم کامپیوتر روز به روز بر وسعت کاربران این علم در زمینه‌های مختلف تحقیقاتی افزوده شده‌است. این پیشرفت آنچنان سریع و تأثیرگذار بوده که دیگر تصور دنیایی بدون کامپیوتر دور از ذهن به نظر می‌آید. در این بین، دانشمندان علوم کامپیوتر نقش اصلی را در این پیشرفت چشمگیر ایفا کرده و همواره در تلاش‌اند تا برای حل مسائل موجود در دنیای واقعی، الگوریتم‌هایی با کارایی بالا ارائه دهند. بیوانفورماتیک<sup>۸</sup> از جمله زمینه‌های پژوهشی است که در سال‌های اخیر بسیار مورد توجه دانشمندان بوده است. این علم نتیجه استفاده از الگوریتم‌های کامپیوتری در محدوده مسائل زیستی می‌باشد. همپا با گسترش بیوانفورماتیک شاخه‌ی جدیدی از علم در حوزه مسائل شیمی به وجود آمد که با نام شیمی‌انفورماتیک<sup>۹</sup> شناخته می‌شود. این دو شاخه از علم در بسیاری از زمینه‌ها با یکدیگر در تعامل هستند [۱، ۲].

پیش‌بینی ساختار مناسب دارو به کمک شیوه‌سازی‌های کامپیوتری یکی از مسائلی است که در سال‌های اخیر بسیار مورد توجه محققین بوده است. این مسئله محققین در هر دو شاخه‌ی علوم بیوانفورماتیک و شیمی‌انفورماتیک را درگیر خود می‌کند. الگوریتم‌های کامپیوتری که در این حوزه مورد استفاده قرار می‌گیرند اغلب با فراهم آوردن یک محیط

<sup>۱</sup>Bioinformatics

<sup>۲</sup>Chemoinformatics

<sup>۳</sup>Receptor

<sup>۴</sup>Small molecule

<sup>۵</sup>Molecular docking

<sup>۶</sup>Ligand

<sup>۷</sup>در حقیقت یک مولکول دارو را می‌توان به عنوان یک مولکول کوچک در نظر گرفت، از این‌رو در بعضی بخش‌های این نوشان از واژه‌ی لیگاند به جای واژه‌ی دارو استفاده نمودیم.

الگوریتم ارائه شده در این پژوهش نسخه‌ی تغییریافته‌ی الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه مقابله<sup>۲۰</sup> می‌باشد. الگوریتم تکامل تفاضلی یک الگوریتم تکرار شونده مبتنی بر جمعیت است که امروزه استفاده از آن برای حل مسائل دنیای واقعی<sup>۲۱</sup> بسیار رایج است. سادگی و قابل اعتماد بودن از مزیت‌های مهم این الگوریتم می‌باشد [۲۱]. همچنین مفهوم نقطه مقابله<sup>۲۲</sup> نیز یکی از مفاهیمی است که در سال‌های اخیر کاربرد وسیعی در الگوریتم‌های یادگیری ماشین و بهینه‌سازی داشته است [۲۲].

مانند دیگر الگوریتم‌های فرآکتشافی، ارزیابی جواب‌های تصادفی که در هر تکرار الگوریتم تولید می‌شوند از چالش‌های مهم الگوریتم پیشنهادی می‌باشد. هرچه تابع ارزیاب<sup>۲۳</sup> استفاده شده در الگوریتم از دقت بالاتری برخوردار باشد، جواب نهایی نیز دقیق‌تر خواهد بود. در این مقاله از تابع ارزیاب ارائه شده در بسته نرم‌افزاری AutoDock برای ارزیابی بردارهای جواب استفاده شده است [۲۰].

در نهایت برای ارزیابی کارایی الگوریتم پیشنهادی، نتایج پیش‌بینی ساختار دارو به کمک این الگوریتم با الگوریتم‌های سردسازی شبیه‌سازی شده<sup>۲۴</sup>، الگوریتم ژنتیک لامارکی<sup>۲۵</sup> و الگوریتم تکامل تفاضلی معمولی مقایسه شده است. در ادامه‌ی این نوشتار، در بخش بعدی جزئیات مسئله پهلوگیری مولکولی تشریح خواهد شد. در بخش سوم الگوریتم چهارم نحوه نگاشت مسئله پهلوگیری مولکولی برای حل به کمک الگوریتم پیشنهادی مورد بررسی قرار گرفته است. در نهایت در بخش پنجم نتایج حاصل از اجرای الگوریتم ارائه و با دیگر الگوریتم‌های موجود مقایسه شده است.

## ۲- تعریف مسئله

دارو ماده‌ای است با منشأ طبیعی یا شیمیابی که برای

سال به طول بیانجامد [۵]. کشف بهترین برهم‌کنش دارو-گیرنده، به عنوان یک گلوگاه<sup>۶</sup> در پروژه‌های طراحی دارو به حساب می‌آید و کاستن از زمان انجام آن تأثیر بسزایی در کاهش زمان تولید نهایی یک دارو خواهد داشت [۳]. از این‌رو نرم‌افزارهای شبیه‌سازی بسیاری برای سرعت بخشی به این مرحله از تولید دارو عرضه شده‌اند. DOCK [۶]، AutoDock [۷، ۸]، GOLD [۹، ۱۰] و FLEXX [۱۱] از جمله نرم‌افزارهای شبیه‌سازی هستند که برای این منظور ارائه شده‌اند.

از مسئله‌ی پهلوگیری مولکولی می‌توان به عنوان یک مسئله جستجو<sup>۹</sup> یاد کرد، که حالت‌های مختلف برهم‌کنش پروتئین و دارو در آن به عنوان فضای جستجوی مسئله می‌باشد و جواب نهایی پایدارترین برهم‌کنش در این فضای جستجو است [۵]. تاکنون الگوریتم‌های متفاوتی برای حل مسئله پهلوگیری مولکولی در منابع علمی ارائه شده است. تطبيق شکل سریع<sup>۱۰</sup>، شبیه‌سازی مونت‌کارلو<sup>۱۱</sup>، ساخت‌افزايشی<sup>۱۲</sup> و الگوریتم فرآکتشافی<sup>۱۳</sup> از جمله‌ی این روش‌ها می‌باشد [۱۱-۱۴].

یافتن بهترین حالت برای کناره‌م قرار گرفتن ساختار دارو و گیرنده یک مسئله NP-hard<sup>۱۴</sup> می‌باشد [۱۵]. از این‌رو تاکنون الگوریتم‌های فرآکتشافی زیادی برای حل این مسئله مورد استفاده قرار گرفته است. الگوریتم سردسازی شبیه‌سازی شده<sup>۱۵</sup> از اولین الگوریتم‌های فرآکتشافی استفاده شده برای حل این مسئله می‌باشد که اولین بار توسط توسعه‌دهنده‌گان نرم‌افزار AutoDock ارائه شد [۸، ۱۶]. همچنین الگوریتم ژنتیک، از دیگر الگوریتم‌های استفاده شده برای حل این مسئله است. توسعه دهنده‌گان AutoDock برای بالا بردن دقت این الگوریتم در یافتن بهترین برهم‌کنش از یک الگوریتم جستجوی محلی در کنار الگوریتم ژنتیک استفاده کرده‌اند [۷]. الگوریتم‌های بهینه‌سازی تجمع ذرات<sup>۱۶</sup>، بهینه‌سازی چندهدفه<sup>۱۷</sup>، بهینه‌سازی کلونی مورچه<sup>۱۸</sup> و بهینه‌سازی تکامل تفاضلی<sup>۱۹</sup> از دیگر الگوریتم‌های فرآکتشافی ارائه شده برای حل این مسئله می‌باشد [۲۰-۲۷].

<sup>8</sup>Bottleneck      <sup>9</sup>Search problem      <sup>10</sup>Fast shape matching

<sup>13</sup>Metaheuristic      <sup>14</sup>Non-Polynomial      <sup>15</sup>Simulated Annealing Algorithm

<sup>18</sup>Ant Colony Optimization      <sup>19</sup>Differential Evolution Optimization

<sup>22</sup>Opposite point      <sup>23</sup>Function evaluation      <sup>24</sup>Simulated Annealing Algorithm

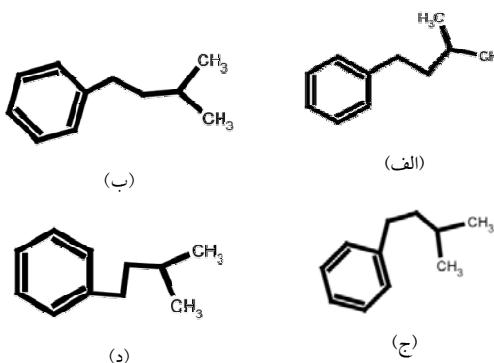
<sup>11</sup>Monte Carlo simulation      <sup>12</sup>Incremental Construction

<sup>16</sup>Particle Swarm Optimizatio      <sup>17</sup>Multi-Objective Optimization

<sup>20</sup>Opposition Based Differential Evolution      <sup>21</sup>Real-world problem

<sup>25</sup>Lamarckian Genetic Algorithm

مولکول دارو به محل گیرنده به علت وجود نیروهای الکترواستاتیکی بین اتم‌های دارو و اتم‌های پروتئین شکل پروتئین تغییر می‌کند [۲۵].



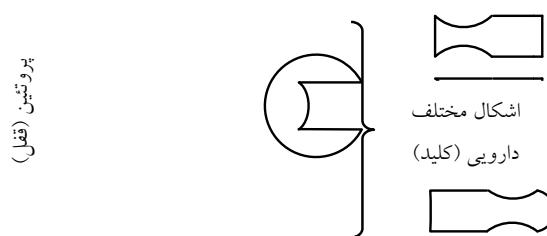
شکل ۳-چهار ساختار مختلف برای یک مولکول فرضی دارو  
(تصاویر توسط نرم‌افزار MarvinSketch (تنهیه شده‌اند)

همچنین در صورتی که هیچ اطلاعاتی در مورد ساختار کلی ساختمان دارو وجود نداشته باشد درجه‌ی سختی این مسئله بیشتر خواهد شد. این مسئله به طراحی De novo در منابع علمی شهرت دارد [۲۶]. کلمه‌ی De novo یک کلمه‌ی لاتین است که به معنی "از ابتدا" می‌باشد. در این حالت برای حل مسئله لازم است تا علاوه بر یافتن بهترین مکان دارو بر روی گیرنده و تعیین زاویه‌ی پیوندهای آزاد دارو، تکه‌های سازنده‌ی یک ساختار دارو نیز پیش‌بینی شود که در این حالت فضای جستجوی مسئله چند برابر خواهد کرد. در [۲۷] پیچیدگی حل مسئله پهلوگیری مولکولی در حالت‌های مختلف مورد بحث قرار گرفته است.

در این مقاله فرض شده است که ساختار کلی مولکول دارو و محل اتصال<sup>۲۸</sup> بر روی پروتئین به صورت تقریبی مشخص است. در حقیقت الگوریتم پیشنهادی محل دقیق دارو را پیش‌بینی کرده و زاویه‌ی پیوندهای آزاد آن را مشخص می‌کند. مقادیر مختلفی که برای زاویه‌ی پیوندها در ساختار دارو و مکان قرارگیری آن می‌توان در نظر گرفت، فضای جستجوی مسئله را می‌سازد. برای نمونه در شکل (۴) چهار حالت مختلف برهم‌کنش یک مولکول فرضی دارو و

درمان بیماری خاص وارد بدن بیمار می‌شود. پس از ورود دارو به بدن، این ماده به یکی از مولکول‌های زیستی موجود در بدن متصل<sup>۲۶</sup> می‌شود و سبب ایجاد تغییراتی در عملکرد گیرنده<sup>۲۷</sup> می‌گردد. گیرنده ساختار زیستی است که دارو به آن می‌چسبد و با آن برهم‌کنش نشان می‌دهد. این ساختار در داروهای مختلف متفاوت باشد، اما اغلب گیرنده‌های دارویی از نوع پروتئین‌ها هستند [۲۳].

مسئله پهلوگیری مولکولی نمونه‌ای از مسئله قفل-کلید می‌باشد [۲۴]. همان‌طور که تنها یک کلید قادر به باز کردن یک قفل خاص می‌باشد در اینجا نیز جواب مسئله حالتی است که داروی (کلید) مورد نظر به بهترین شکل با پروتئین (قفل) اتصال پیدا می‌کند (شکل ۲).



شکل ۲-مدل قفل-کلید برای بیان مسئله پهلوگیری مولکولی

فضای جستجوی مسئله شامل تمامی حالات برهم‌کش دارو و گیرنده می‌باشد. علاوه بر موقعیت‌های مختلفی از گیرنده که دارو به صورت بالقوه قادر به اتصال به آن می‌باشد، ساختار دارو نیز دارای تعدادی پیوند آزاد است و به تنهایی قادر است اشکال متعددی به خود بگیرد. از این‌رو محققان در حل این مسئله با یک فضای جستجوی بسیار بزرگ سر و کار خواهند داشت.

تعداد ساختارهای متفاوتی که یک مولکول دارو به خود می‌گیرد به تعداد پیوندهای آزاد آن وابسته است. برای نمونه در شکل (۳) چهار ساختار متفاوت برای یک مولکول فرضی دارو نمایش داده شده است. با در نظر گرفتن این نکته، شرایط متفاوتی برای تعریف یک مسئله پهلوگیری مولکولی به وجود می‌آید. در سخت‌ترین حالت برای تعریف این مسئله، ساختار پروتئین قابل تغییر است و با نزدیک شدن

<sup>26</sup> Bind

<sup>27</sup> Receptor

<sup>28</sup> Binding site

$b_j$ ،  $a_j$  به ترتیب مشخص کننده حد پایین و بالا برای متغیر  $j$  هستند. همچنین  $rand(0,1)$  عددی تصادفی در بازه‌ی  $[0,1]$  می‌باشد. بدین ترتیب پس از انجام مقدار دهی اولیه، جمعیتی از بردارهای اولیه خواهیم داشت که هر یک از  
بردارها نمایندهٔ یک حالت باشد. مسئلهٔ می‌باشد.

در الگوریتم تکامل تفاضلی جمعیتی که در تکرار بعدی تولید می‌شود، حاصل اجرای دو عملگر همبری<sup>۳۹</sup> و جهش<sup>۴۰</sup> بر روی جمعیت فعلی است. تاکنون روش‌های متعددی برای عملگرهای همبری و جهش در مقالات ارائه شده‌است [۳۰]. علاوه بر این دو عملگر یک عملگر انتخاب نیز وجود دارد که وظیفه‌ی انتخاب بردار مناسب برای تولید جمعیت بعدی را بر عهده دارد، در ادامه به تشریح این عملگرها می‌پردازیم.

۱-۳ عملگر جهش

پس از مقداردهی اولیه‌ی بردارهای جمعیت، نوبت به اعمال عملگر جهش بر روی بردارهای جمعیت می‌رسد. اگر فرض کنیم  $X_{i,G}(i = 1, 2, 3, \dots, N_p)$  یک بردار تصادفی تولید شده در تکرار  $G$  الگوریتم باشد که  $N_p$  در آن اندازه‌ی جمعیت است، بردار جهش که با  $V_{i,G}$  نمایش داده می‌شود به صورت زیر تعریف می‌شود.

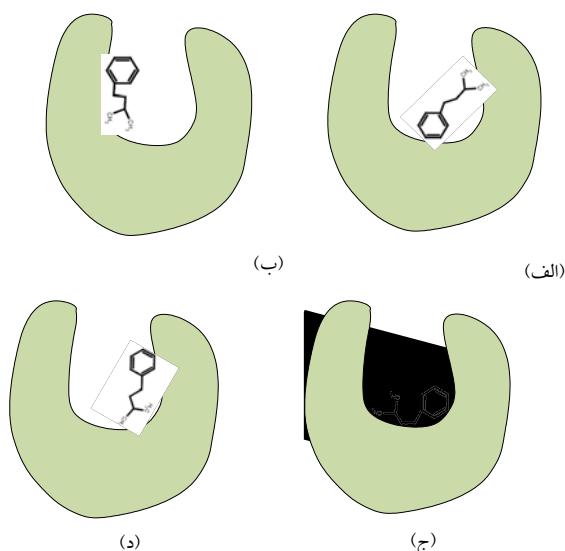
$$V_{i,G} = X_{a,G} + F \times (X_{c,G} - X_{b,G}) \quad (\Upsilon)$$

در این معادله  $X_{a,G}$ ،  $X_{b,G}$  و  $X_{c,G}$  سه بردار تصادفی مختلف در جمعیت هستند که در تکرار  $G$  جمعیت حضور دارند. برای اینکه بتوان در هر مرحله، سه بردار کاملاً متفاوت در جمعیت انتخاب کرد لازم است تا  $N_p \geq 4$  برقرار باشد.

در حقیقت می‌توان علت نام‌گذاری این الگوریتم را به تکامل تفاضلی به این مرحله نسبت داد. زیرا بردار جهش، حاصل اضافه کردن تفاضل دو بردار تصادفی به بردار تصادفی سوم است. همان‌طور که اشاره شد، برای عملگر جهش تعاریف دیگری نیز وجود دارد که به علت استفاده‌ی این مقاله از تعریف (۲) به ذکر این تعریف بسته‌ی شود.

همچنین  $F$  یک عدد ثابت است که ضریبی برای اضافه کردن  $(X_{c,G} - X_{b,G})$  به بردار تصادفی سوم می‌باشد.

گیرنده نمایش داده شده است.



شکل ۴- حالت های مختلف اتصال یک مولکول فرضی دارو به گیرنده با فرض آگاهی در مورد محل تقریبی اتصال دارو به پروتئین

الگوريتم پيشنهادي ۳

در این پژوهش برای حل مسئله‌ی پهلوگیری مولکولی از الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه‌ی مقابله استفاده شده است. الگوریتم تکامل تفاضلی یک الگوریتم بهینه‌ساز مبتنی بر جمعیت است، که اولین بار در سال ۱۹۹۵ توسط پرایس و استنورن ارائه شد [۲۸، ۲۹]. سادگی  $M_{\text{pop}}$  میخواهد اجرای این الگوریتم و کم بودن تعداد پارامترهایی که باید برای اجرای آن تنظیم کرد، سبب شد تا این الگوریتم به سه ساعت باید، حاصل مسائل مختلف گسترش باشد.

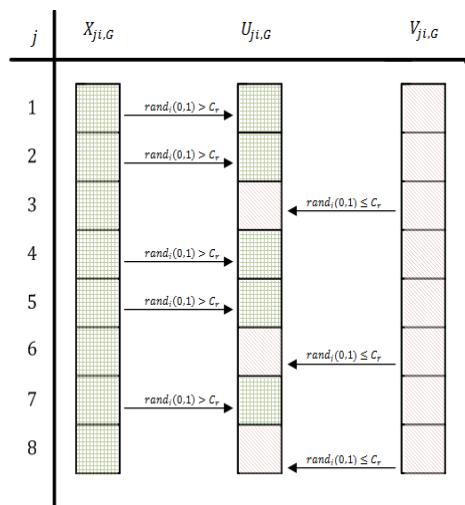
مانند دیگر الگوریتم‌های تکاملی، اولین مرحله‌ی در اجرای الگوریتم تکامل تفاضلی تولید جمعیتی اولیه از بردارهای جواب می‌باشد. در ابتدای اجرای الگوریتم، به علت نبود اطلاعات کافی از فضای جستجوی مسئله، جمعیت اولیه به صورت کاملاً تصادفی تولید می‌شود. در

$$X_{i,j} = a_j + \text{rand}(0,1) \times (a_j - b_j) \quad (1)$$

در این معادله تعداد  $n$  مسئله با  $D$  مشخص می‌شود و

29 Crossover

<sup>30</sup> Mutation



شکل ۵ ساخت یک بردار همبrij از روی بردار جهش و بردار اصلی جمعیت

### ۳-۳ عملگر انتخاب

تا این قسمت از الگوریتم به ازای هر بردار در جمعیت (X<sub>i,G</sub>) یک بردار همبrij (U<sub>i,G</sub>) تولید شده است. در ادامه لازم است تا از بین دو بردار U<sub>i,G</sub> و X<sub>i,G</sub> یک بردار انتخاب شود و در جمعیت بعدی قرار گیرد. برای حل مسئلهی پهلوگیری مولکولی به دنبال کمینه کردن مقدار انرژی برهمکنش هستیم، از این رو برداری با انرژی کمتر برای ساخت جمعیت بعدی انتخاب می‌شود.

در هر بار تکرار الگوریتم سه مرحلهی جهش، همبrij و انتخاب به ازای هر بردار عضو جمعیت اجرا می‌شود. این روند آنقدر تکرار می‌شود تا زمانی که یکی از شرط‌های خاتمه برقرار شود. رسیدن یکی از بردارهای جواب به کمترین میزان انرژی تعریف شده و اجرای الگوریتم به تعداد مشخصی تکرار از شرط‌هایی خاتمه برای الگوریتم می‌باشد.

### ۴-۳ الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه‌ی مقابله

این الگوریتم سازوکاری شبیه به الگوریتم تکامل تفاضلی دارد با این تفاوت که در آن از مفهوم نقطه‌ی مقابله مقابله برای رسیدن به جواب بهینه به کار رفته است. اولین بار تیزهوش در سال ۲۰۰۵ از مفهوم نقطه‌ی مقابله مقابله برای بالابردن کارایی [۲۱، ۲۲]. نقطه‌ی مقابله را به صورت زیر می‌توان تعریف

انتخاب مقادیر بزرگ برای F سبب می‌شود تا جمعیت تولید شده در مرحله‌ی بعدی تنوع بیشتری داشته باشد و مقادیر کوچک سبب می‌شود تا جمعیت سریع‌تر همگرا شود. این عدد برای حل مسائل مختلف متفاوت بوده و معمولاً مقدار آن بین [۲۰، ۲۱] تغییر می‌کند.

### ۳-۲ عملگر همبrij

پس از اجرای عملگر جهش، نوبت به اعمال عملگر همبrij بر روی بردارهای جمعیت می‌باشد. این عملگر برای ساخت بردار جدید و اضافه کردن آن به جمعیت استفاده می‌شود. برای الگوریتم تکامل تفاضلی کلاسیک عملگر همبrij به صورت زیر تعریف می‌شود.

$$U_{i,G} = (U_{1i,G}, U_{2i,G}, \dots, U_{Di,G}) \quad (3)$$

$$U_{ji,G} = \begin{cases} V_{ji,G} & \text{if } rand_j(0,1) \leq C_r \text{ or } j = k \\ X_{ji,G} & \text{Otherwise} \end{cases} \quad (4)$$

همانند عملگر جهش در اینجا نیز با یک بردار همبrij سروکار داریم. این بردار در تکرار G الگوریتم با U<sub>i,G</sub> نمایش داده می‌شود که  $\{1, 2, 3, \dots, N_p\}$  است. همچنین  $C_r \in (0,1)$  به عنوان نرخ همبrij شناخته می‌شود و rand<sub>j</sub>(0,1) یک عدد تصادفی بین [۰، ۱] است. برای مقداردهی به هر متغیر از بردار همبrij لازم است تا در هر بار شرط  $rand_j(0,1) \leq C_r$  بررسی شود، در صورتی که این شرط برقرار باشد عددی که در بردار همبrij قرار خواهد گرفت از بردار جهش V<sub>i,G</sub> گرفته می‌شود و در غیر این صورت مقدار متغیر X<sub>i,G</sub> در بردار همبrij قرار خواهد گرفت. همچنین  $\{k \in \{1, 2, 3, \dots, D\}$  یک عدد تصادفی است که برای اطمینان از انتخاب حداقل یک مقدار از بردار جهش تعریف شده است. مقدار معمول برای C<sub>r</sub> اعداد بین ۰.۴ تا ۰.۱ می‌باشد. روند اجرای تولید بردار همبrij در شکل (۵) آمده است.

الگوریتم یادگیری تقویتی و الگوریتم ژنتیک استفاده کرد

همچنین همان طور که اشاره شد، می‌توان در زمان تولید جمعیت بعدی در طی اجرای الگوریتم نیز از این مفهوم استفاده کرد. در شکل (۶) شبکه کد الگوریتم تکامل تفاضلی  $J_r$  مبتنی بر نقطه مقابل آورده شده است. در این الگوریتم فاکتور پرش می‌باشد و اگر  $J_r < rand(0,1)$  برقرار باشد بردارهای مقابلی که برای بردارهای موجود در جمعیت کنونی تولید می‌شوند با بردارهای اصلی برای تولید جمعیت بعدی رقابت می‌کنند. پارامترهای دیگر این الگوریتم همانند الگوریتم تکامل تفاضلی کلاسیک است.

با توجه به مراحل اجرای الگوریتم، می‌توان به این نکته پی برد که برای هر بردار حاضر در جمعیت دو بار تابع ارزیابی فراخوانی می‌شود. در نگاه اول فراخوانی مجدد تابع ارزیاب برای بردار مقابل سبب کند شدن الگوریتم و افزایش تعداد فراخوانی‌های تابع ارزیاب در رسیدن به جواب نهایی خواهد شد. رهنمایان در [۲۲] نشان داده است ارزیابی بردارهای مقابل در این الگوریتم نه تنها باعث افزایش تعداد کل فراخوانی‌های تابع ارزیاب نمی‌شود، بلکه به الگوریتم در جستجوی بهتر فضای جواب و یافتن سریع تر نقطه‌ی بهینه کمک نیز خواهد کرد.

در این مقاله برای یافتن بهترین برهم‌کنش به کمک الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه مقابل، تغییراتی در آن ایجاد شده است. این تغییرات شامل اضافه کردن یک الگوریتم جستجوی محلی و یک عملگر شبیه نخبه‌گرا به الگوریتم می‌باشد. در ادامه به توضیح پیرامون این تغییرات می‌پردازیم.

اگر فرض کنیم  $x$  یک عدد حقیقی در فاصله‌ی  $[a, b]$  باشد آنگاه  $x'$  را نقطه مقابل  $x$  می‌نامیم و داریم:

$$x' = a + b - x \quad (5)$$

همچنین برای ابعاد بالاتر نیز این تعریف قابل تعمیم است. اگر فرض کنیم  $P(x_1, x_2, \dots, x_D)$  که  $x_i \in [a_i, b_i], i = 1, 2, \dots, D$  باشد آنگاه نقطه مقابل این نقطه که با  $P(x'_1, x'_2, \dots, x'_D)$  نشان داده می‌شود به صورت زیر تعریف می‌شود.

$$x'_i = a_i + b_i - x_i \quad (6)$$

از مفهوم نقطه مقابل می‌توان در دو مرحله از الگوریتم تکامل تفاضلی استفاده کرد، این دو مرحله عبارتند از:

- تولید جمعیت اولیه
- مرحله‌ی تولید جمعیت بعدی در هر تکرار الگوریتم

در مرحله‌ی تولید جمعیت اولیه، برای هر بردار در جمعیت اولیه یک بردار مقابل<sup>۳۱</sup> تولید می‌شود. بردار مقابل در حقیقت نقطه مقابل بردار فعلی در فضای  $D$  بعدی جستجو می‌باشد. بردار اصلی و بردار مقابل با یکدیگر از لحظه برازنده‌گی مقایسه می‌شوند و هر کدام که از لحاظ تابع ارزیاب بهتر بودند در جمعیت بعدی قرار می‌گیرد. در زیر جزئیات این روند آورده شده است.

**گام نخست: تولید تصادفی جمعیت اولیه**

$$P_{i,j} \text{ where } i$$

$$j = \{1, 2, \dots, D\}$$

**گام دوم: تولید بردارهای مقابل  $OP_{i,j}$**  برای هر بردار  $j, i$  نمایش‌دهنده‌ی مقدار متغیر  $\lambda^*$  از بردار  $\lambda^*$  جمعیت می‌باشد و  $a_j$  و  $b_j$  به ترتیب حد پایین و بالا برای متغیر  $\lambda^*$  هستند.

$$OP_{i,j} = a_j + b_j - P_{i,j}$$

**گام سوم: انتخاب بهترین بردارها از مجموعه  $\{OP_{i,j}$**

$$\}$$

<sup>۳۱</sup>Opposite vector

### ۳-۵-الگوریتم جستجوی محلی

الگوریتم جستجوی محلی استفاده شده در این مقاله،<sup>۳۲</sup> الگوریتم Solis-Wets شهرت دارد که نوعی الگوریتم تپه‌نوردی<sup>۳۳</sup> است که در اطراف یک بردار به جستجوی دقیق‌تر جواب می‌پردازد [۳۳]. شبکه‌کد این الگوریتم در شکل آورده شده است.

الگوریتم جستجوی محلی، یک بردار از جواب را به عنوان ورودی دریافت می‌کند و متغیرهای موجود در این بردار را بر اساس مقداری که توسط یکتابع تصادفی گوسی تولید می‌شوند تغییر می‌دهد. در ابتدا مقادیر تولید شده به بردار اضافه می‌شوند و اگر بردار جدید دارای برازنده‌گی بهتری نسبت به بردار اصلی بود مجددًا مقادیر قبلی به بردار اضافه می‌شوند این کار به تعداد numSucess تکرار می‌شود. اگر در همان ابتدا با اضافه کردن مقادیر به جواب بهتری دست نیافتنی مقادیر تصادفی از بردار جواب کسر خواهد شد تا نتیجه‌ی تغییرات این بار با کسر مقادیر سنجیده شود. در صورت بهتر بودن بردار جواب این فرآیند نیز به تعداد numSucess بار تکرار می‌شود.

### ۳-۶-عملگر شبکه‌گرا<sup>۳۴</sup>

استفاده از یک عملگر شبکه‌گرا یکی دیگر از مزیت‌های الگوریتم پیشنهادی می‌باشد. در حقیقت وظیفه‌ی عملگر شبکه‌گرا حفظ تعداد مشخصی از بهترین بردارهای جمعیت فعلی در جمعیت بعدی است. در روش پیشنهادی بهترین بردار جمعیت در هر تکرار انتخاب می‌شود و به کمک توزیع کوشی<sup>۳۴</sup> تغییر اندازی در آن ایجاد می‌شود و این بردار در جمعیت بعدی قرار می‌گیرد. نحوه‌ی تولید بردار جدید در زیر آمده است.

$$I_{best_i} = I_{best_i} + x_{Cauchy} \text{ where } i = \{1, 2, 3, \dots, D\} \quad (V)$$

Generate uniformly distributed random population  $P_0$

**for**  $i=0$  to  $N_p$  **do**

**for**  $j=0$  to  $D$  **do**

$$OP_{0i,j} = a_j + b_j - P_{0i,j}$$

**end for**

**end for**

Select  $N_p$  fittest individuals from set the  $\{P_0, OP_0\}$  as

initial population  $P$

**while** termination conditions not satisfied

**for**  $i=0$  to  $N_p$  **do**

Select three random individual  $X_a, X_b, X_c$  where

$$X_i \neq X_a \neq X_b \neq X_c$$

$$V_i \leftarrow X_{ia} + F \times (X_{ib} - X_{ic})$$

**for**  $j=0$  to  $D$  **do**

**if**  $r \text{rand}_j(0,1) \leq C_r$  **then**

$$U_{i,j} \leftarrow V_{i,j}$$

**else**

$$U_{i,j} \leftarrow P_{i,j}$$

**end if**

**end for**

Evaluate  $U_i$

**If** ( $fitness(U_i) \leq fitness(P_i)$ ) **then**

$$P'_{i,i} \leftarrow U_i$$

**else**

$$P'_{i,i} \leftarrow X_i$$

**end if**

**end for**

$$X \leftarrow X'$$

**If**  $r \text{rand}(0,1) < J_r$  **then**

**for**  $i=0$  to  $N_p$  **do**

**for**  $j=0$  to  $D$  **do**

$$OP_{ij} \leftarrow MIN_j^p + MAX_j^p - P_{ij}$$

**end for**

**end for**

**end if**

Select  $N_p$  fittest individuals from set the  $\{P, OP\}$  as

initial population  $P$

**end while**

شکل ۶-شبکه‌کد الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه‌ی مقابل

1. Initialize a new population  $P$ ;  
**for** each individual  $I \in P$  **do**  
          Make the opposite Individual  
           $I_{Opp}$  based on Equation (1)  
**end for**  
Generate a new population with selecting the best individual between  $I$  and  $I_{Opp}$
2. Continue the algorithm with the initialized population  
**while** the termination conditions are not satisfied  
**for** each individual  $I \in P$  **do**  
          Selected Three Individuals randomly  
           $I_{r1}, I_{r2}, I_{r3}$  where  $I \neq I_{r1} \neq I_{r2} \neq I_{r3}$   
          A mutant vector  $V$  is made based on the Equation (2)  
          **for**  $i=0$  to  $D$   
            **if**  $rand(0,1) \leq C_r$   
               $I_{temp_i} = V_i$   
            **else**  
               $I_{temp_i} = I_i$   
            **end if**  
          **end for**  
          **if**  $fitness(I_{temp})$  is better than  $fitness(I)$   
             $I_{next} = I_{temp}$   
          **else**  
             $I_{next} = I$   
          **end if**  
        **end for**  
        Select the best individual  $I_{Best}$   
        **for**  $i=0$  to  $D$   
           $I_{best_i} = I_{best_i} + x_{Cauchy}$   
        **end for**  
        Pass  $I_{Best}$  to the next population  
        **for** each individual  $I \in P$  **do**  
          **if**  $rand(0,1) \leq S_r$   
            Apply Solis Wets local search on  $I$   
          **end if**  
          **if**  $rand(0,1) \leq J_r$   
            **for** each individual  $I \in P$  **do**  
              Make the opposite individual  $I_{Opp}$   
              based on Equation (1)  
              Select the best individual  $\{I, I_{Opp}\}$  to make the next generation  
            **end for**  
          **end if**  
        **end while**

شکل ۸- شبکه کد الگوریتم جستجوی محلی

```

Function SolitsWets(Sol,N,bias,rho)
  numEval ← 0
  numSuccess ← 0
  numFailed ← 0
  For numEval ≤ maxEval
    For i=1 to N do
      diff[i] ← RandomGaussian(0,rho)
    End for
    sol' ← sol + bias + diff
    If sol' is better than sol
      sol ← sol'
      bias ← 0.2 × bias + 0.4 × (dif + bias)
      numSuccess ← numSuccess + 1
      numFailed ← 0
    Else
      sol'' ← sol - bias - diff
      If sol'' is better than sol
        sol ← sol'
        bias ← bias - 0.4 × (dif + bias)
        numSuccess ← numSuccess + 1
        numFailed ← 0
      Else
        numFailed ← numFailed + 1
        numSuccess ← 0
      End if
    End if
    If(numSuccess > 5)
      rho ← 2 × rho
      numSuccess ← 0
    Else(numFailed > 3)
      rho ←  $\frac{rho}{2}$ 
      numFailed ← 0
    End if
    numEval ← numEval + 1
  End for
End Function

```

شکل ۷- شبکه کد الگوریتم جستجوی محلی

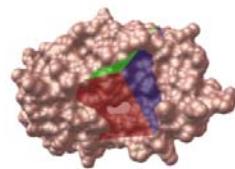
تغییر اندک در بهترین بردار به کمک توزیع کوشی سبب می‌شود تا از حضور یک بردار یکسان در تکرارهای مختلف الگوریتم جلوگیری شود. با توجه به این توضیحات شبکه کد الگوریتم پیشنهادی را به صورت شکل (۸) است.

X	Y	Z	$Q_w$	$Q_x$	$Q_y$	$Q_z$	$O_1$	$O_2$	----
---	---	---	-------	-------	-------	-------	-------	-------	------

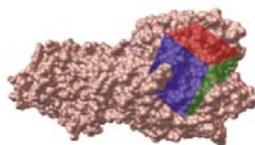
شکل ۹- بازنمایی وضعیت یک برهمنش

**۴-۲- کنترل محل قرار گیری دارو در گیرنده**

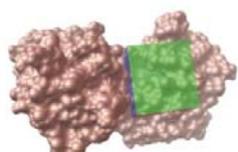
در این مقاله فرض شده است محل اتصال دارو به پروتئین به صورت تقریبی مشخص است. از این رو برای یافتن بهترین محل اتصال، لازم نیست تمام فضای پروتئین جستجو شود. برای نمونه در شکل (۱۰) چند ساختار مختلف پروتئین نمایش داده شده است که در آنها محل قرار گیری دارو به صورت تقریبی به وسیله‌ی یک مکعب مشخص شده است. برای حل مسئله فرض می‌شود ساختار دارو تنها در این مکعب قابل حرکت و تغییر مکان می‌باشد. از این‌رو فضای جستجوی کل مسئله به صورت قابل ملاحظه‌ای کاهش می‌یابد و حل مسئله آسان‌تر خواهد شد.



(الف)



(ب)



(ج)

شکل ۱۰- نمایش محل تقریبی اتصال لیگاند. (الف) پروتئین 1hvr  
 (ب) پروتئین 4hmg (ج) پروتئین 4dfr (تصاویر به کمک نرم‌افزار AutoDockTools تهیه شده است)

اضافه کردن یک الگوریتم جستجوی محلی و یک عملگر شبه نخبه‌گرایی به الگوریتم تکامل تفاضلی سبب افزایش دقیق الگوریتم در یافتن بهترین برهمنش خواهد شد. در ادامه روش حل مسئله پهلوگیری مولکولی را به کمک الگوریتم پیشنهادی شرح می‌دهیم.

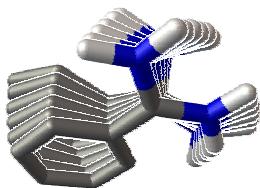
**۴- حل مسئله پهلوگیری مولکولی**

همان‌طور که اشاره شد اولین گام برای حل مسئله پهلوگیری مولکولی به کمک الگوریتم‌های فراکتشافی مبتنی بر جمعیت، ارائه یک روش برای بازنمایی مسئله می‌باشد. در ادامه، به شرح بازنمایی استفاده شده برای وضعیت یک برهمنش پروتئین-دارو توسط یک بردار جواب می‌پردازیم.

**۴- بازنمایی برهمنش**

برای نمایش وضعیت قرارگیری دارو در گیرنده پروتئینی لازم است تا مکان و نحوه قرارگیری مولکول دارو در گیرنده مشخص باشد. همچنین اگر دارو دارای پیوندهای آزاد باشد لازم است تا وضعیت این پیوندها نیز مشخص شود. نمایشی که برای یک عضو جمعیت به کار رفته است در شکل (۹) نمایش داده شده است. سه متغیر X,Y,Z در این بازنمایی، مکان قرار گیری دارو را در گیرنده پروتئین مشخص می‌کنند. همچنین مولکول دارو قادر است در یک نقطه حرکت چرخشی داشته باشد. نمایش چرخش دارو در محل خود را می‌توان با اعداد کواترنیون<sup>۳۵</sup> نمایش داد.  $Q_w, Q_x, Q_y, Q_z$  چهار عددی هستند که به کمک آنها می‌توان وضعیت دارو را در یک نقطه تعیین کرد. همچنین وضعیت قرار گرفتن پیوندهای آزاد دارو را می‌توان با متغیرهای  $O_1, O_2, O_3 \dots O_n$  نمایش داد. در ادامه به شرح جزئیات این بازنمایی می‌پردازیم:

<sup>۳۵</sup> Quaternion



شکل ۱۲- چرخش ساختار Benzamidine حول نقطهٔ مرکزی

$$Q = W = X_i + Y_j + Z_k \quad (8)$$

$$\text{Where } w^2 + x^2 + y^2 + z^2 = 1$$

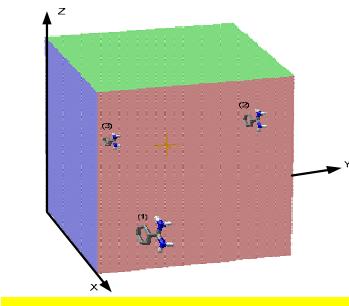
یک عدد کوآترنیون به صورت معادله (۸) نمایش داده می‌شود. در بازنمایی نحوهٔ برهمنگش دارو توسط بردارهای الگوریتم تکامل تفاضلی از اعداد کوآترنیون به شکلی که در الگوریتم ژنتیک استفاده شده‌است، نمی‌توان استفاده کرد. مشکل از اینجا به وجود می‌آید که در الگوریتم تکامل تفاضلی بعد از تفیریق کردن مقادیر دو بردار از یکدیگر، اعدادی که برای نمایش عدد کوآترنیون تولید خواهند شد، شرط زیرا نقض می‌کند.

$$W^2 + X^2 + Y^2 + Z^2 = 1$$

با نقض این شرط چهارتایی مورد نظر دیگر یک عدد کوآترنیون معتبر نخواهد بود. از این‌رو باید به دنبال راهکاری جدید برای بازنمایی چرخش دارو بود. برای حل این مشکل از سه عدد تصادفی بین  $0$  تا  $1$  برای نمایش یک چرخش استفاده کردایم. با استفاده از این سه عدد و روشهای در [۳۵] ارائه شده‌است می‌توان اعداد کوآترنیون تصادفی با توزیع نرمال تولید کرد. اگر  $Q = (w, x, y, z)$  یک عدد کوآترنیون و  $R_1, R_2, R_3$  سه عدد تصادفی در بازه‌ی  $[0, 1]$  باشند، آنگاه عدد کوآترنیون متناظر با این سه مقدار در معادله (۹) نمایش داده شده‌است.

متخصصان داروسازی قادر به یافتن محل تقریبی اتصال دارو بر پایهٔ تجربیات خود هستند و می‌توانند این مکعب‌ها را به صورت تجربی تعیین کنند، اما کار دشوار یافتن محل دقیق اتصال و تعیین زوایای پیوندهای آزاد دارو می‌باشد که توسط الگوریتم پیشنهادی پیش‌بینی خواهد شد.

محل قرارگیری دارو در گیرنده به کمک سه متغیر متغیر ( $X, Y, Z$ ) در بردار جواب کنترل می‌شود. در حقیقت مقادیر این سه متغیر مختصات نقطهٔ مرکزی دارو است که در درون مکعب تغییر مکان می‌دهد. برای مثال در شکل (۱۱) تغییر مکان یک ساختار دارو در فضای مکعب نمایش داده شده‌است.

شکل ۱۱- تغییر مکان دارو در فضای گیرنده به کمک سه پارامتر ( $X, Y, Z$ ) در بردار جواب کنترل می‌شود.

#### ۴-۴- کنترل چرخش دارو در یک نقطه

پس از تعیین محل قرارگیری دارو، نوبت به تعیین وضعیت دارو در آن نقطه می‌رسد. هر ساختار دارو که در یک نقطهٔ مشخص قرار دارد می‌تواند حول نقطهٔ مرکزی خود چرخش داشته باشد. برای نمونه در شکل (۱۲) چرخش مولکول بنزامیدین<sup>۳۶</sup> حول نقطهٔ مرکزی نمایش داده شده‌است.

برای کنترل چرخش یک مولکول دارو از اعداد کوآترنیون استفاده می‌کنیم [۳۴]. اعداد کوآترنیون یک سیستم اعداد جابجایی ناپذیر می‌باشند که گسترش یافته‌ی سیستم اعداد مختلط<sup>۳۷</sup> هستند.

<sup>۳۶</sup> Benzamidine

<sup>۳۷</sup> Complex Number

پیوندهای آزاد، متغیر به انتهای بردار جواب اضافه کرد. در شکل (۱۳) این متغیرها با  $O$  نمایش داده شده‌اند. مقادیر این متغیرها در بازه  $[0, 2\pi]$  تغییر می‌کند. بدین ترتیب طول یک بردار جواب متغیر است و بر اساس معادله (۱۰) بدست یک بردار جواب مثال طول بردار بازنمایی برای داروی فسفوکلین می‌آید. برای مثال طول بردار بازنمایی برای داروی فسفوکلین که چهار پیوند آزاد دارد، برابر  $10$  می‌باشد.

$$\text{تعداد پیوندهای آزاد دارو} + 6 = \text{طول بردار جواب} \quad (10)$$

#### ۴-۴- ارزیابی یک برهم‌کنش

برای حل مسئله‌ی پهلوگیری مولکولی لازم است تا یکتابع امتیازدهی برای ارزیابی هر برهم‌کنش تعریف کنیم.تابع ارزیابی که در این مقاله از آن استفاده شده تابع امتیازدهی AutoDock می‌باشد که یکی از توابع زیرمجموعه AMBER<sup>۳۹</sup> می‌باشد<sup>[۷]</sup>. این تابع ارزیاب به دلیل استفاده از مدل یکپارچه اتم<sup>۴۰</sup> دارای هزینه‌ی محاسباتی پایین بوده و از دقت قابل قبولی برخوردار است. این تابع در معادله (۱۱) نشان داده شده است. در این معادله  $t$  به اتم‌های مولکول لیگاند و  $z$  به اتم‌های مولکول پروتئین اشاره دارد.

$$E = W_{vdw} \sum_{i,j} \left( \frac{A_{ij}}{r_{ij}^{12}} - \frac{B_{ij}}{r_{ij}^6} \right) + \begin{array}{l} \text{محاسبه انرژی} \\ \text{واندروالس} \end{array}$$

$$W_{hbond} \sum_{i,j} E(t) \left( \frac{C_{ij}}{r_{ij}^{12}} - \frac{D_{ij}}{r_{ij}^{10}} \right) + \begin{array}{l} \text{محاسبه انرژی} \\ \text{پیوند هیدروژنی} \end{array}$$

$$W_{elec} \frac{q_i q_j}{\epsilon(r_{ij}) r_{ij}} + \begin{array}{l} \text{محاسبه انرژی} \\ \text{الکتریکی} \end{array} \quad (11)$$

$$W_{sol} \sum_{i,j} (S_i V_j + S_j V_i) e^{-\frac{r_{ij}^2}{2\sigma^2}} \begin{array}{l} \text{محاسبه انرژی} \\ \text{انحلال} \end{array}$$

برای هر برهم‌کنش پروتئین-دارو یک مقدار انرژی بر اساس معادله بالا بدست می‌آید. هرچه میزان انرژی محاسبه شده برای یک برهم‌کنش کمتر باشد، برهم‌کشن مورد نظر پایدارتر خواهد بود. از این‌رو می‌توان مسئله‌ی پهلوگیری

$$R_1, R_2, R_3 \in \mathbb{R} \text{ and } R_1, R_2, R_3 \in [0, 1] \quad (Q = )$$

$$\begin{pmatrix} \sqrt{1-R_1} \sin 2\pi R_2, \sqrt{1-R_1} \cos 2\pi R_2, \\ \sqrt{R_1} \sin 2\pi R_3, \sqrt{R_1} \cos 2\pi R_3 \end{pmatrix}$$

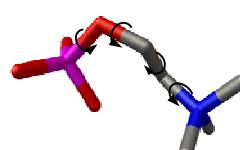
X	Y	Z	R <sub>1</sub>	R <sub>2</sub>	R <sub>3</sub>	O <sub>1</sub>	O <sub>2</sub>	...
---	---	---	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	-----

شکل ۱۳- بازنمایی یک برهم‌کنش در الگوریتم پیشنهادی

با استفاده از این روش، بازنمایی جدید برای حل مسئله به صورت شکل (۱۳) خواهد بود. به کمک این بازنمایی دیگر مشکل تفریق دو بردار جمعیت از هم وجود نخواهد داشت زیرا اعداد  $R_1, R_2, R_3$  سه عدد تصادفی بین  $0$  تا  $1$  هستند که در صورت تفریق دو بردار نیز چنین خاصیتی را حفظ خواهند کرد و بردار جدید حاصل از تفریق، حاوی یک عدد کوآترنیون معتبر خواهد بود.

#### ۴-۴- کنترل زاویه‌ی پیوندهای آزاد دارو

تاکنون توانستیم با استفاده از شش متغیر در بردار بازنمایی، مکان قرارگیری دارو و همچنین چرخش دارو حول نقطه‌ی مرکزی را کنترل کنیم. اکنون نوبت به کنترل زاویه‌ی پیوندهای آزاد دارو است. در شکل (۱۴) پیوندهای آزاد ساختار فسفوکلین<sup>۳۸</sup> نمایش داده شده است.



شکل ۱۴- پیوندهای آزاد Phosphocholine

برای کنترل زاویه‌ی پیوندهای آزاد دارو می‌توان به تعداد

<sup>۳۹</sup> Assisted Model Building with Energy Refinement

<sup>۴۰</sup> United Atom Model<sup>۳۸</sup> Phosphocholine

برای ترکیب‌های مختلف در جدول (۲) آمده است.

جدول ۱. مشخصات ساختارهای استفاده شده برای ارزیابی الگوریتم

ردیف	نام مسئله	نام پروتئین	PDB	نام مکعب	نام الگوریتم
۶	۰	3ptb	Benzamidine	$\beta$ -Trypsin	
۱۰	۴	2mcp	Phosphocholine	McPC-603	
۱۱	۵	1stp	Biotin	Streptavidin	
۱۶	۱۰	1hvr	XK263	HIV-1 protease	
۱۷	۱۱	4hmg	Sialic acid	Influenza hemagglutinin	
۱۳	۷	4dfr	Methotrexate	Dihydrofolate reductase	

جدول ۲. مشخصات گسته‌سازی محل تقریبی اتصال لیگاند

تعداد نقاط شبکه	نرخ گسته‌سازی (Å)	ابعاد فضای مکعب (A)	ترکیب
۸۲۸۶۱	۰.۳۷۵	۴۲×۴۰×۴۶	3ptb
۶۸۹۲۱	۰.۳۷۵	۴۰×۴۰×۴۰	1stp
۱۲۲۶۵۱	۰.۳۷۵	۵۰×۵۰×۵۰	2mcp
۲۲۶۹۸۱	۰.۳۷۵	۶۰×۶۰×۶۰	4dfr
۳۵۷۹۱۱	۰.۲۰۰	۷۰×۷۰×۷۰	4hmg
۲۲۶۹۸۱	۰.۳۷۵	۶۰×۶۰×۶۰	1hvr

در این بخش نتایج حاصل از الگوریتم پیشنهادی با سه الگوریتم دیگر مقایسه شده است. این سه الگوریتم عبارتند از الگوریتم ژئوپلیک لامارکی (LGA)، الگوریتم سردسازی شبیه‌سازی شده (SA)، و الگوریتم تکامل تفاضلی معمولی (DE). الگوریتم‌های مقایسه شده همگی از نوع الگوریتم‌های فرااکتشافی تکرارشونده هستند. شرط خاتمه برای این الگوریتم‌ها رسیدن به تعداد معینی تکرار می‌باشد.

مولکولی را به گونه‌ی دیگری نیز مطرح کرد. این مسئله در واقع به دنبال نقطه‌ی کمینه‌ی تابع امتیازدهی معادله (۱۱) می‌باشد. مقدار این تابع زمانی به کمترین مقدار خود می‌رسد که بتوان پایدارترین برهم‌کنش را از میان فضای جواب بدست آورد.

## ۵-نتایج

برای ارزیابی کارایی الگوریتم‌های پهلوگیری مولکولی، می‌توان از چند ترکیب پروتئین-دارو که به روش تجربی در آزمایشگاه کشف شده‌اند استفاده کرد. این ساختارها را می‌توان از پایگاه اینترنتی PDB<sup>۴۱</sup> [۳۶] دریافت کرد.

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{N} \times \sum_{i=1}^N (x_{ci} - x_{di})^2 + (y_{ci} - y_{di})^2 + (z_{ci} - z_{di})^2} \quad (12)$$

میزان خطای بین ساختار پیش‌بینی شده توسط الگوریتم شبیه‌سازی و ساختار واقعی دارو که در آزمایشگاه کشف شده است به کمک فرمول (۱۲) قابل محاسبه است [۳۷]. در این فرمول مختصات اتم‌های دارو که در آزمایشگاه کشف شده‌اند با  $(x_c, y_c, z_c)$  نمایش داده می‌شود و  $(x_d, y_d, z_d)$  مختصات اتم‌های ساختار پیش‌بینی شده توسط الگوریتم شبیه‌سازی می‌باشد. هرچه میزان عدد محاسبه شده توسط این فرمول به صفر نزدیک باشد، جواب بدست آمده توسط الگوریتم دقیق‌تر بوده و کارایی الگوریتم بالاتر می‌باشد. از شش ساختار مختلف پروتئین-دارو برای بررسی کارایی الگوریتم پیشنهادی استفاده شده است. اسامی این شش ساختار پروتئینی به همراه اسامی لیگاندهای آن‌ها در جدول (۱) آمده است، خوانندگان محترم می‌توانند برای آشنایی بیشتر با این شش ساختار به [۷] مراجعه کنند.

در اولین گام برای حل مسئله، فضای پهلوگیری دارو بر روی پروتئین گسته‌سازی می‌شود. هرچه تعداد نقاط گسته‌سازی بیشتر باشد فضای جستجوی مسئله بزرگ‌تر خواهد بود. حاصل گسته‌سازی مکعب، یک شبکه خواهد بود که نقطه‌ی مرکزی دارو بر روی نقاط این شبکه جایجا می‌شود. نحوه گسته‌سازی فضای پهلوگیری مسئله

<sup>۴۱</sup> Protein Data Bank

حل این مسئله، پیش‌بینی بهترین برهم‌کنش دارو و گیرنده می‌باشد. استفاده از الگوریتم‌های کامپیوتراً یکی از راه‌های سرعت بخشی برای حل این مسئله می‌باشد که در سال‌های اخیر بسیار مورد توجه محققین قرار گرفته است. این مسئله در دسته‌ی مسائل NP قرار دارد، از این‌رو الگوریتم‌هایی که برای حل این مسئله ارائه شده‌اند اغلب از نوع فرآکشنافی می‌باشند. در این مقاله از نسخه‌ی تغییر یافته‌ی الگوریتم تکامل تفاضلی مبتنی بر نقطه‌ی مقابل برای حل این مسئله استفاده شده است. این الگوریتم مانند دیگر الگوریتم‌های فرآکشنافی، یک الگوریتم تکرار شونده مبنی بر جمعیت است. پیاده‌سازی الگوریتم پیشنهادی در بستر سیستم عامل لینوکس و با زبان برنامه‌نویسی C++ انجام شده است. همچنین ازتابع امتیازدهی AutoDock برای ارزیابی انرژی ترکیب‌های مختلف استفاده شده است.

جدول ۳. انرژی بدست‌آمده حاصل از اجرای الگوریتم‌های LGA, SA, DE, mODE برای ساختارهای متفاوت

		( انرژی ) Kcal/mol			
PDB	کد	الگوریتم	بهترین	میانگین	انحراف معیار
3ptb	mODE	-5.77	-5.76	0.01	
		-5.67	-5.53	0.09	
		-5.10	-4.60	0.22	
		-5.72	-5.69	0.13	
2mcp	LGA	-6.32	-6.04	0.10	
		-6.15	-5.90	0.14	
		-4.81	-4.38	0.15	
		-6.24	-5.92	0.12	
1stp	SA	-8.49	-8.40	0.06	
		-8.55	-8.20	0.20	
		-7.44	-5.94	0.74	
		-8.23	-8.11	0.20	
1hvr	DE	-20.41	-20.38	0.03	
		-20.11	-15.03	3.10	
		-10.22	-7.57	0.90	
		-20.23	-19.4	1.1	
4hmg	LGA	-11.52	-10.87	0.64	
		-10.69	-10.13	0.45	
		-6.80	-6.54	0.29	
		-11.6	-10.9	0.4	
4dfr	mODE	-15.87	-14.59	1.37	
		-15.11	-12.98	1.64	
		-8.10	-6.36	0.75	
		-15.31	-15.01	1.24	

در شکل (۱۵) نتایج حاصل از اجرای این چهار الگوریتم نمایش داده شده است. ستون افقی در این نمودارها نشان دهنده‌ی تعداد تکرار الگوریتم می‌باشد و ستون عمودی انرژی ترکیب در هر تکرار را نمایش می‌دهد. برای مقایسه‌ی دقیق‌تر نتایج، هر الگوریتم برای هر ترکیب به تعداد ده مرتبه اجرا شده و میانگین انرژی ساختارها در این ده اجرا گزارش شده است. اندازه‌ی جمعیت استفاده شده برای الگوریتم ژنتیک لامارکی و الگوریتم پیشنهادی ۱۵۰ می‌باشد. همچنین در الگوریتم LGA نرخ همبری برابر ۰.۸ و نرخ جهش برابر ۰.۰۲ می‌باشد. در الگوریتم پیشنهادی که با mODE نام‌گذاری شده است، اندازه‌ی فاکتور مقیاس (F) و نرخ همبری برابر ۰.۵ می‌باشد. در الگوریتم تکامل تفاضلی معمولی (DE) پارامترها همانند الگوریتم mODE انتخاب شده‌اند.

در جدول (۳) میزان انرژی نهایی هر ترکیب برای چهار الگوریتم مختلف باهم مقایسه شده است. همان‌طور که از نتایج برمری آید الگوریتم پیشنهادی توانسته است برهم‌کش‌هایی با انرژی درونی کمتر را پیش‌بینی کند. هرچند در یافتن بهترین برهم‌کش، نتایج mODE با الگوریتم DE تقریباً مشابه می‌باشد اما این نتیجه برای میانگین جواب‌ها اختلاف محسوسی داشته و نشان‌دهنده‌ی قابل اعتماد بودن الگوریتم پیشنهادی در اجراهای مختلف است. همچنین مقایسه‌ی خطای ساختار بدست آمده از این چهار الگوریتم در جدول (۴) آمده است. در این جدول اندازه‌ی RMSD بهترین ترکیبی که کمترین اختلاف را با ساختار مرجع دارد به کمک رابطه‌ی (۱۲) بدست می‌آید. بر اساس این نتایج الگوریتم پیشنهادی توانسته در مواردی که ساختار دارو دارای پیوندهای آزاد بیشتری است بهتر از دیگر الگوریتم‌ها عمل کند. جدول (۵) نیز زمان حل مسئله به کمک الگوریتم‌های مختلف را نمایش می‌دهد.

## ۶-نتیجه‌گیری

مسئله‌ی پهلوگیری مولکولی یکی از مسائل مهم در حوزه‌ی بیوانفورماتیک و شیمی انفورماتیک می‌باشد. هدف از

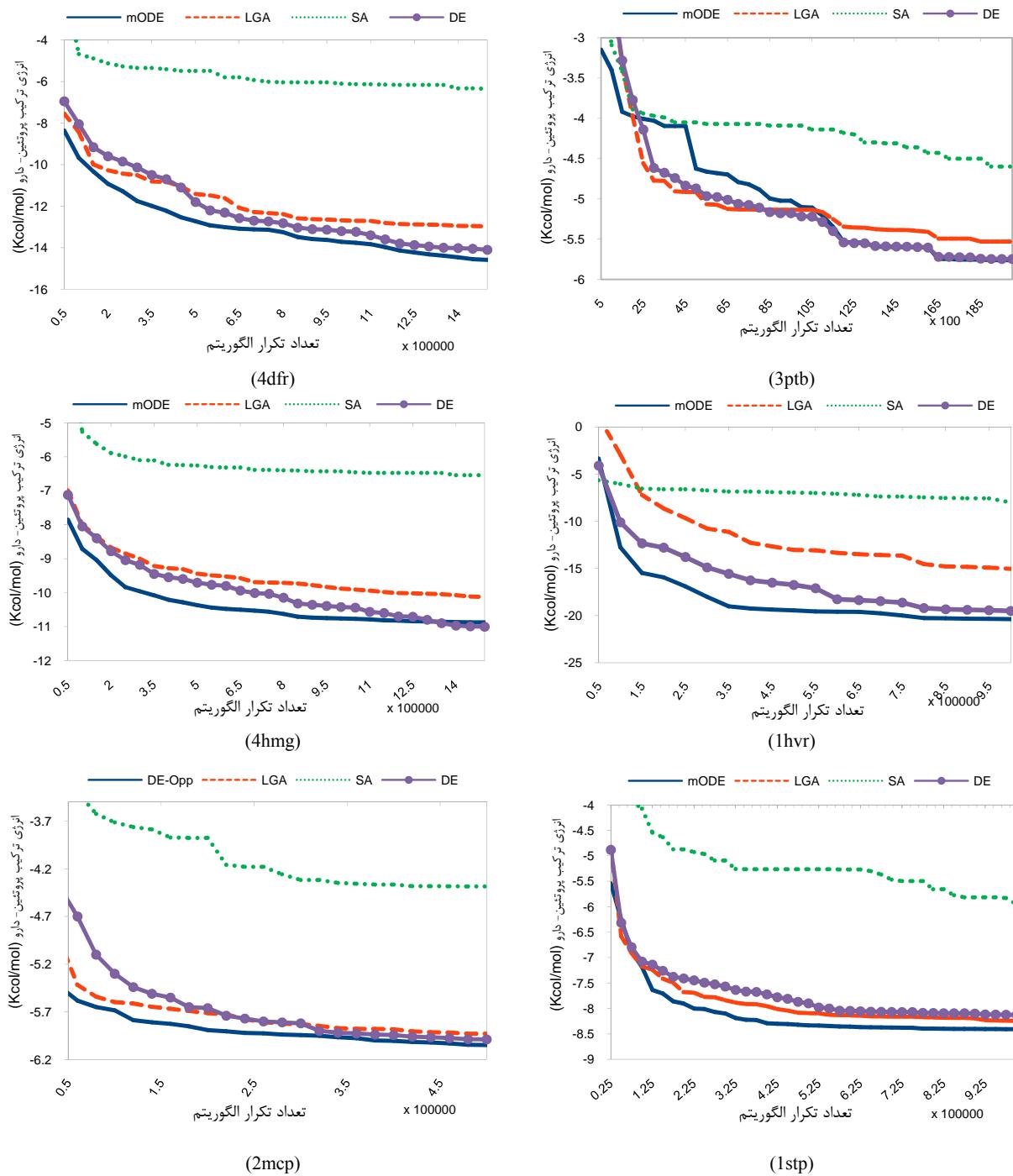
جدول ۵. میانگین زمان اجرای الگوریتم‌های LGA, SA, mODE برای ساختارهای متفاوت

PDB کد	میانگین زمان (ثانیه)			
	DE	SA	LGA	mODE
3ptb	0.4	2	0.3	0.24
2mcp	7	21	7	7
1stp	22	53.2	21.8	21.2
1hvr	111	170.2	85.5	101.8
4hmg	70.2	130.6	60.1	63.3
4dfr	120	192	111.1	109.2

نتایج حاصل از پیش‌بینی ساختار دارو به کمک الگوریتم ارائه شده با سه الگوریتم ژنتیک لامارکی، سردازی شبیه‌سازی شده و الگوریتم تکامل تفاضلی معمولی مقایسه شده است. بر اساس نتایج بدست آمده الگوریتم پیشنهادی قادر خواهد بود ساختارهای دارویی با دقت بالاتر را در زمان کمتر کشف کند. همچنین mODE از قابلیت اعتماد بالاتری برخوردار بوده و انحراف معیار جواب‌ها در اجرای مختلف الگوریتم از دیگر الگوریتم‌ها کمتر می‌باشد.

جدول ۶. RMSD بدست آمده حاصل از اجرای الگوریتم‌های LGA, SA, mODE برای ساختارهای متفاوت

PDB کد	الگوریتم	RMSD (Å)		
		بهترین	میانگین	انحراف معیار
3ptb	mODE	0.19	0.24	0.04
	LGA	0.40	1.31	1.14
	SA	0.59	1.52	1.17
	DE	0.21	0.23	0.43
2mcp	mODE	0.67	0.94	0.17
	LGA	0.83	1.04	0.09
	SA	0.89	1.33	0.31
	DE	0.72	1.11	0.21
1stp	mODE	0.5	0.72	0.13
	LGA	0.68	0.83	0.13
	SA	0.82	1.80	1.11
	DE	0.71	0.89	0.34
1hvr	mODE	0.44	0.56	0.05
	LGA	0.44	2.85	2.32
	SA	3.97	5.60	0.83
	DE	0.67	1.1	1.01
4hmg	mODE	0.97	1.22	0.37
	LGA	1.11	1.98	0.92
	SA	1.57	2.57	0.95
	DE	0.91	1.21	0.67
4dfr	mODE	0.83	1.08	0.34
	LGA	0.91	2.10	1.55
	SA	3.08	6.25	2.39
	DE	0.9	1.32	1.16



شکل ۱۵- میانگین انرژی حاصل از اجرای چهار الگوریتم در ده اجرای مختلف برای شش ترکیب مختلف

## مراجع

- Proteins: Structure, Function, and Bioinformatics*, vol. 8, pp. 195-202, 1990.
- [17] S. Janson, *et al.*, "Molecular docking with multi-objective Particle Swarm Optimization," *Applied Soft Computing*, vol. 8, pp. 666-675, 2008.
- [18] A. Oduguwa, *et al.*, "Multi-objective optimisation of the protein-ligand docking problem in drug discovery," 2006, pp. 1793-1800.
- [19] O. Korb, *et al.*, "PLANTS: Application of ant colony optimization to structure-based drug design," *Ant Colony Optimization and Swarm Intelligence*, pp. 247-258, 2006.
- [20] R. Thomsen, "Flexible ligand docking using differential evolution," 2003, pp. 2354-2361 Vol. 4.
- [21] S. Rahnamayan, "Opposition-based differential evolution," Doctor of Philosophy, Systems Design Engineering, University of Waterloo, 2008.
- [22] H. R. Tizhoosh, "Reinforcement learning based on actions and opposite actions," 2005.
- [23] L. Yao, *et al.*, "Novel opportunities for computational biology and sociology in drug discovery:: Corrected paper," *Trends in biotechnology*, vol. 28, pp. 161-170, 2010.
- [24] I. S. Moreira, *et al.*, "Protein-protein docking dealing with the unknown," *Journal of computational chemistry*, vol. 31, pp. 317-342, 2010.
- [25] M. Totrov and R. Abagyan, "Flexible ligand docking to multiple receptor conformations: a practical alternative," *Current opinion in structural biology*, vol. 18, pp. 178-184, 2008.
- [26] M. Hartenfeller and G. Schneider, "De novo drug design," *Meth Mol Biol*, vol. 672, pp. 299-323, 2011.
- [27] M. L. Teodoro, *et al.*, "Molecular docking: A problem with thousands of degrees of freedom," 2001, pp. 960-965 vol. 1.
- [28] R. Storn and K. Price, "Differential evolution-a simple and efficient adaptive scheme for global optimization over continuous spaces," *International Computer Science Institute-Publications-TR*, 1995.
- [29] R. Storn and K. Price, "Differential evolution—a simple and efficient heuristic for global optimization over continuous spaces," *Journal of Global Optimization*, vol. 11, pp. 341-359, 1997.
- [30] K. V. Price, *et al.*, *Differential evolution*: Springer Berlin, Germany, 2005.
- [31] H. R. Tizhoosh, "Opposition-based learning: A new scheme for machine intelligence," 2005, pp. 695-701.
- [32] S. Rahnamayan, *et al.*, "Opposition-based differential evolution," *Evolutionary Computation, IEEE Transactions on*, vol. 12, pp. 64-79, 2008.
- [33] F. J. Solis, "Minimization by random search techniques," *Mathematics of operations research*, pp. 19-30, 1981.
- [34] A. L. Mackay, "Quaternion transformation of molecular orientation," *Acta Crystallographica Section A: Foundations of Crystallography*, vol. 40, pp. 165-166, 1984.
- [35] K. Shoemake, "Uniform Random Rotations," in *Graphics Gems III*, D. Kirk, Ed., ed New York and Orlando: Academic Press, 1992, pp. 124-132.
- [36] W. D. Cornell, *et al.*, "A second generation force field for the simulation of proteins, nucleic acids, and
- [1] Krasky, *et al.*, "A combined bioinformatics and chemoinformatics approach for the development of new antiparasitic drugs," *Genomics*, vol. 89, pp. 36-43, 2007.
- [2] C. Steinbeck, *et al.*, "Computational metabolomics—a field at the boundaries of cheminformatics and bioinformatics," *Journal of Cheminformatics*, vol. 3, pp. 1-1, 2011.
- [3] S. Mandal, *et al.*, "Rational drug design," *European journal of pharmacology*, vol. 625, pp. 90-100, 2009.
- [4] Y. Chen and B. K. Shoichet, "Molecular docking and ligand specificity in fragment-based inhibitor discovery," *Nature Chemical Biology*, vol. 5, pp. 358-364, 2009.
- [5] A. Oduguwa, *et al.*, "An Overview of Soft Computing Techniques Used in the Drug Discovery Process," *Applied Soft Computing Technologies: The Challenge of Complexity*, pp. 465-480, 2006.
- [6] T. J. A. Ewing, *et al.*, "DOCK 4.0: search strategies for automated molecular docking of flexible molecule databases," *Journal of computer-aided molecular design*, vol. 15, pp. 411-428, 2001.
- [7] G. M. Morris, *et al.*, "Automated docking using a Lamarckian genetic algorithm and an empirical binding free energy function," *Journal of computational chemistry*, vol. 19, pp. 1639-1662, 1998.
- [8] G. M. Morris, *et al.*, "AutoDock4 and AutoDockTools4: Automated docking with selective receptor flexibility," *Journal of computational chemistry*, vol. 30, pp. 2785-2791, 2009.
- [9] M. L. Verdonk, *et al.*, "Improved protein-ligand docking using GOLD," *Proteins: Structure, Function, and Bioinformatics*, vol. 52, pp. 609-623, 2003.
- [10] S. Joy, *et al.*, "Detailed comparison of the protein-ligand docking efficiencies of GOLD, a commercial package and ArgusLab, a licensable freeware," *In silico biology*, vol. 6, pp. 601-605, 2006.
- [11] B. Kramer, *et al.*, "Evaluation of the FLEXX incremental construction algorithm for protein-ligand docking," *Proteins: Structure, Function, and Bioinformatics*, vol. 37, pp. 228-241, 1999.
- [12] I. D. Kuntz, *et al.*, "A geometric approach to macromolecule-ligand interactions," *Journal of molecular biology*, vol. 161, pp. 269-288, 1982.
- [13] M. Liu and S. Wang, "MCDOCK: a Monte Carlo simulation approach to the molecular docking problem," *Journal of computer-aided molecular design*, vol. 13, pp. 435-451, 1999.
- [14] R. Meier, *et al.*, "ParaDockS: A Framework for Molecular Docking with Population-Based Metaheuristics," *Journal of Chemical Information and Modeling*, vol. 50, pp. 879-889, 2010.
- [15] B. S. Sadjad and Z. Zsoldos, "Toward a Robust Search Method for the Protein-Drug Docking Problem," *IEEE/ACM Transactions on Computational Biology and Bioinformatics*, pp. 1120-1133, 2010.
- [16] D. S. Goodsell and A. J. Olson, "Automated docking of substrates to proteins by simulated annealing,"

- [37] organic molecules," *Journal of the American Chemical Society*, vol. 117, pp. 5179-5197, 1995.  
R. Dias, *et al.*, "Molecular docking algorithms," *Current Drug Targets*, vol. 9, pp. 1040-1047, 2008.